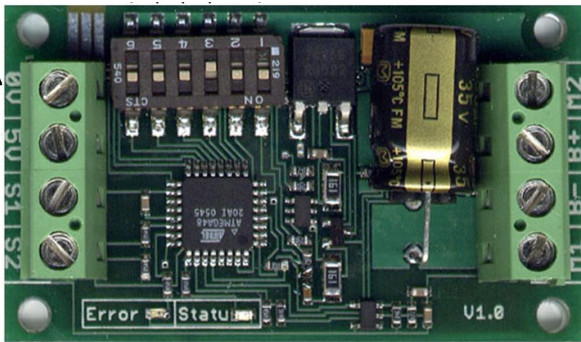


SyRen 25 回生モータドライバをお買い上げいただきありがとうございます。SyRen 25 は、とても柔軟な設定ができるモータドライバです。ご使用前に正しく動作モードを設定していただく必要があります。下の図が一般的な SyRen 25 の配線図です。よく使用される動作モードの設定例が裏面にあります。ご使用に合わせて、正しく設定してお使いください。

<p>DIP スイッチは、ドライバの動作モードの設定に使用します。</p> 		<h2>SyRen 25</h2> <p>入力電圧： 6V-24V</p> <p>出力電流： 25A</p> <p>ピーク時出力 電流： 45A</p> <p>制御モード： アナログ・ R/C・ シリアル</p>
<p>0V：GNDです。 内部でB-に接続されていて、回路のGNDとして使用できます。</p> <p>5V：モータドライバから供給される安定化した5V電源です。 10mA以上の電流を取り出すとモータドライバの性能低下につながる恐れがあります。</p> <p>S1：信号入力です。 R/Cサーボ信号やアナログ電圧などに接続する必要があります。</p> <p>S2：信号入力です。 一部の制御モードで使用します。</p>	<p>M2：モータの片方の端子へ接続します。</p> <p>B+：バッテリーの正極へ接続します。 最大推奨電圧は24Vです。</p> <p>B-：バッテリーの負極へ接続します。 内部で0Vと接続されていて、回路のGNDとして使用できます。</p> <p>M1：モータのもう一方の端子へ接続します。</p>	
<p><b>B+とB-を逆に接続しないでください。</b> ご使用前にDIPスイッチが正しく設定されているかご確認ください。</p>		

詳しい製品ドキュメントやマニュアルについては Web ページをご覧ください。（英語）

<http://www.dimensionengineering.com/SyRen25.htm>

日本語訳：株式会社朱雀技研 info@suzakugiken.jp (2019年2月)

## 動作モード一覧 (すべての動作モードは DIP スイッチから設定可能)

	<p><b>アナログ・双方向</b> : S1 に 0~5V のアナログ電圧を接続 0V で最大逆転、5V で最大正転、2.5V で停止</p>
	<p><b>アナログ・単方向</b> : S1 に 0~5V のアナログ電圧を接続 0V で停止、5V で最大正転</p>
	<p><b>標準 R/C</b> : S1 に R/C サーボ信号を接続 1000 <math>\mu</math>s パルスで最大逆転、2000 <math>\mu</math>s で最大正転、1500 <math>\mu</math>s で停止</p>
	<p><b>R/C 自動較正</b> : S1 に R/C サーボ信号を接続 SyRen が自動的に信号の midpoint・終点を検出</p>
	<p><b>簡易シリアル (38400bps)</b> : S1 に TTL レベル 8N1 (8 ビット長 パリティ無 1 停止ビット) のシリアルデータ入力を接続 1 バイトのデータで制御 (0 で最大逆転、128 で停止、255 で最大 正転)</p>
	<p><b>パケットシリアル (アドレス 128)</b> : S1 に TTL レベル 8N1 (8 ビット長パリティ無 1 停止ビット) のシリアルデータ入力を接続 複数バイトのパケットデータで制御</p>
	<p><b>リチウムバッテリー保護オプション</b> : すべての動作モードにおい て、DIP スイッチ 3 を下に設定するとバッテリーが 3.0V/セルを下 回った場合 SyRen を停止 リチウム電池を破損から保護します。</p>

SyRen 25 はこれらの他に 17 の制御モードが実装されています。

マニュアルの完全版については Web ページをご覧ください。 (英語)

<http://www.dimensionengineering.com/SyRen25.htm>